

# Algebra lineare – Geometria 1

9 gennaio 2007

1) Nello spazio vettoriale  $\mathbf{Mat}_3(\mathbf{R})$  si considerino

il sottoinsieme  $W = \{A = [a_{ij}] \in \mathbf{Mat}_3(\mathbf{R}) \mid a_{ii} = a_{i,i+1} = a_{i+1,1}\}$

l'endomorfismo  $f: \mathbf{Mat}_3(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{Mat}_3(\mathbf{R})$  tale che  $\forall M \in \mathbf{Mat}_3(\mathbf{R}) \quad f(M) = M^t$ .

- i) Dopo avere verificato che  $W$  è un sottospazio vettoriale di  $\mathbf{Mat}_3(\mathbf{R})$ , se ne determini una base e la dimensione.
- ii) Detto  $S$  il sottospazio delle matrici simmetriche di  $\mathbf{Mat}_3(\mathbf{R})$ , si costruisca il sottospazio  $W \cap S$  e se ne determini la dimensione.
- iii) Detto  $A$  il sottospazio delle matrici antisimmetriche di  $\mathbf{Mat}_3(\mathbf{R})$ , si costruisca il sottospazio  $W + A$  e se ne determini la dimensione.
- iv) Si verifichi se  $f(W) = W$ .
- v) Si costruisca il sottospazio  $f(W) \cap f(A)$ .

2) Si discuta la risolubilità del sistema reale

$$\begin{cases} (2a+1)x + 4y - 5z & = a+1 \\ 3x + (a+1)y - az & = 2(a+1) \\ ax + y - z & = a \end{cases}$$

ove  $h \in \mathbf{R}$  è un parametro.

- i) Nei casi in cui il sistema è risolubile, se ne determinino le soluzioni.
- ii) Si stabilisca per quali valori di  $a$  il sistema ammette la soluzione  $x = 3/4, y = z = -1/4$ . Per tali valori si stabilisca se il sistema ammette altre soluzioni e in caso di risposta positiva si determinino.

## Geometria – Geometria 2

9 gennaio 2007

1) Nel piano affine euclideo reale, in cui è fissato un sistema di coordinate cartesiane ortogonali, sono assegnate le rette

$$r: 2x - (h+4)y = 2$$

$$s: (2h+1)x - (h+2)y = 1$$

$$t: (h+1)x - 2y = 1-h.$$

ove  $h \in \mathbf{R}$  è un parametro.

Si stabilisca per quali valori del parametro le tre rette sono coincidenti.

Per tali valori:

- i) si scriva l'equazione del fascio  $\Phi$  di coniche tangenti alla retta  $r$  nel punto  $A(1; 0)$  e all'asse  $y$  nell'origine  $O(0; 0)$ ;
- ii) si determinino le equazioni delle eventuali circonferenze e delle parabole non degeneri del fascio  $\Phi$ ;
- iii) si individui la conica  $\Sigma$  del fascio  $\Phi$  rispetto alla quale la retta  $p: x - 2 = 0$  ha come polo il punto  $P(2; 1)$ ; si riconosca  $\Sigma$  e si scriva l'equazione della tangente a  $\Sigma$  in  $T(1; 1)$ ;
- iv) si considerino la conica  $\Sigma$  e il punto  $B(0; 3)$ ; sia  $q$  una generica retta passante per  $B$  e sia  $Q$  il suo polo rispetto a  $\Sigma$ . Si scriva l'equazione del luogo  $\Lambda$  descritto da  $Q$  al variare di  $q$  nel fascio di centro  $B$ .

2) Nello spazio vettoriale  $\mathbf{R}^3$  si consideri la funzione  $\varphi: \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$  tale che, qualunque siano  $v = (x, y, z)$  e  $v' = (x', y', z')$  vettori di  $\mathbf{R}^3$ , si abbia

$$\varphi(v, v') = hxx' + (2+k+h)xy' + (h^2+h)yx' + kyy' + hyz' + hzy' + (k-2)y^2 + (k-1)zz',$$

ove  $h$  e  $k$  sono parametri reali.

Si stabilisca per quali valori di tali parametri la funzione  $\varphi$

- i) è un forma bilineare;
- ii) è un prodotto scalare;
- iii) è un prodotto scalare definito positivo.

Per i valori dei parametri  $h$  e  $k$  per cui la funzione  $\varphi$  è un prodotto scalare

- iv) si stabilisca se la base canonica è una base ortogonale; in caso di risposta negativa si renda ortogonale tale base;
- v) si determini la dimensione di  $V^\perp$ , essendo  $V := \langle (1, 0, 1), (-1, 2, 1), (1, 2, 3) \rangle$
- vi) si costruisca il sottoinsieme  $A$  dei vettori isotropi e si stabilisca se  $A$  è un sottospazio di  $\mathbf{R}^3$ .