

# Algebra lineare – Geometria 1

17 giugno 2009

**Esercizio 1.** In  $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$  si considerino la matrice  $M_k = \begin{bmatrix} 0 & k \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$  e i sottoinsiemi

$$U_k = \{A \in \text{Mat}_2(\mathbb{R}) \mid A + M_k A^t = \mathbf{0}\},$$

$$W = \left\{ \begin{bmatrix} -\alpha + \beta + \gamma & \alpha \\ \alpha & \gamma \end{bmatrix} \in \text{Mat}_2(\mathbb{R}) \mid \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \right\}$$

dove  $k$  è un parametro reale.

1. Mostrare che  $U_k$  e  $W$  sono sottospazi vettoriali di  $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$  per ogni valore di  $k \in \mathbb{R}$ ;
2. determinare una base e la dimensione di  $W$  e, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , una base e la dimensione di  $U_k$ ;
3. determinare, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , una base e la dimensione di  $U_k + W$  e di  $U_k \cap W$  e stabilire per quali valori di  $k$  la somma è diretta.

Posto ora  $k = -1$ :

4. determinare, se possibile, un endomorfismo  $f$  di  $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$  tale che  $\ker(f) = U_{-1}$  e  $\text{Im}(f) = W$ ;
5. determinare la matrice della rappresentazione scalare di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$ .

**Esercizio 2.** Si considerino, al variare del parametro reale  $h$ , le matrici

$$A_h = \begin{bmatrix} h-2 & 1-h & h-1 \\ 1 & h-1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ h-1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad B_h = \begin{bmatrix} h \\ h-2 \\ h-2 \\ h-1 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}.$$

1. Discutere, al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , la risolubilità del sistema lineare  $A_h X = B_h$ , specificando il numero di soluzioni qualora il sistema sia compatibile.

Posto ora  $h = 1$ :

2. determinare l'insieme  $S$  delle soluzioni ed esprimere la generica soluzione del sistema come somma di una soluzione particolare e di una soluzione del sistema lineare omogeneo associato;
3. stabilire se  $S$  è un sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$  e determinare in ogni caso una base e la dimensione per  $\langle S \rangle$ ;
4. determinare un complemento diretto di  $\langle S \rangle$  in  $\mathbb{R}^3$ .

## Geometria 2

17 giugno 2009

**Esercizio 1.** Nello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare  $b_k$  definita rispetto alla base canonica dalla matrice

$$A_k = \begin{bmatrix} 1 & k-1 & 2 & 3 \\ k-1 & 0 & 4k-4 & 5k-5 \\ 2 & 4k-4 & 0 & 2 \\ 3 & 5k-5 & 2 & k+4 \end{bmatrix},$$

dove  $k$  è un parametro reale.

1. Determinare i valori di  $k$  per cui il vettore  $\mathbf{v} = (1, 2, 1, -1)$  risulta isotropo per  $b_k$ ;
2. per ciascuno dei valori determinati al punto precedente determinare una base e la dimensione per il radicale di  $b_k$ ;
3. per ciascuno dei valori di  $k$  determinati al punto 1. determinare una base di  $\mathbb{R}^4$  ortogonale rispetto a  $b_k$ .

**Esercizio 2.** Nel piano euclideo reale in cui è fissato un riferimento cartesiano determinare un'equazione della conica  $\mathcal{C}$  passante per  $O = (0, 0)$ , avente come asintoto la retta  $a : 2x - y - 2 = 0$ , come centro  $C = (1, 0)$ , e in cui la polare del punto  $P = (0, -1)$  sia la retta  $p : x + y - 5 = 0$ ; riconoscere tale conica e studiarla (assi, eventuali altri asintoti, vertici).

**Esercizio 3.** Nello spazio euclideo reale  $\mathbb{E}_3(\mathbb{R})$  in cui è fissato un sistema di riferimento cartesiano, si considerino le rette  $r : x - 1 = 0 = z - y - 2$  ed  $s : x - y = 1 = z - y$  e il punto  $C = (-1, -1, 1)$ .

1. Dopo aver verificato che  $r$  ed  $s$  sono sghembe, determinare un'equazione cartesiana dei piani paralleli che le contengono e la distanza tra tali rette;
2. determinare delle equazioni cartesiane dei piani perpendicolari a  $s$  che individuano sulla sfera  $\Sigma$  di centro  $C$  e raggio 4 delle circonferenze di raggio 2.